(19)日本国特許庁(JP)

G11B 7/007

7/00

(51) Int.Cl.<sup>6</sup>

# (12) 特 許 公 報 (B 2)

FΙ

G11B 7/007

7/00

庁内整理番号

9464-5D

9464-5D

(11)特許番号

# 第2663817号

(45)発行日 平成9年(1997)10月15日

識別記号

(24) 登録日 平成9年(1997) 6月20日

Q

技術表示箇所

7/09			7/	09		С	
7/26	5 0 1	8940-5D	7/28		5 0 1		
					請求項の	数16(全 20	頁)
(21)出願番号	特顧平4-322971		(73) 特許権者	000005	821 器産業株式会	吐	
(22) 出顧日	平成4年(1992)1	2月2日	(72)発明者	大阪府門真市大字門真1006番地 宮川 直康			
(65)公開番号	特開平6-176404			大阪府	門真市大字門	真1006番地	松下電
(43)公開日	平成6年(1994)6	5月24日		器產業	株式会社内		
			(72)発明者	後藤	泰宏		
早期審査対象出願			大阪府門真市大字門真1006番地 松下電 器 <u>産業株式会社</u> 内				
			(74)代理人	弁理士	掩本 智之	(外1名)	
			審査官	小林:	秀美		
			(56)参考文献	特期	平4-19593	9 (JP, A	.)
				特開	平6-60431	(JP, A)	•
<b>早期審查対象出願</b>			(74)代理人 審査官	大阪府 器産業 弁理士 小林 ・特開	門真市大字門; 株式会社内 施本 智之 秀美 平4-19593	<b>少1名)</b> 19 (JP, A	.)

## (54) 【発明の名称】 光ディスク及びそれを用いた光ディスク装置

1

#### (57) 【特許請求の範囲】

【請求項1】 情報信号が記録される記録層の材料として、アモルファスと結晶間で状態変化を起こす相変化型媒体を用いており、かつディスク基板上にスパイラルもしくは同心円状に形成されたグルーブとランドの両方を記録トラックとした光ディスクであって、前記光ディスク上の位置情報などを含む識別信号をグルーブとランドの各々に対して独立に形成せず、隣接するグルーブとランドに対して共有にし、かつ、前記識別信号の少なくとも一部が、グルーブの中心線及びランドの中心線に対し10でずれているとともに、少なくとも前記光ディスク上の一部の領域において、前記識別信号の領域と前記情報信号の領域が各々放射状に形成されたことを特徴とする光ディスク。

【請求項2】 識別信号のうち少なくともトラック番号

を表す部分が、グルーブまたはランドの中心線に対して ずれていることを特徴とする請求項1記載の光ディス ク。

【請求項3】 識別信号と前記グループまたはランドの中心線とのズレ量が、グループのピッチの略4分の1の幅であることを特徴とする請求項1記載の光ディスク。 【請求項4】 識別信号は、光学的な深さもしくは高さが略2/4(2は光ビームの波長)の凹凸状のプリピットからなることを特徴とする<u>請求項1</u>記載の光ディスク。

【請求項5】 <u>識別信号は、その幅がグルーブの幅に等しいかより大きいプリピットからなることを特徴とする</u> 請求項1記載の光ディスク。

【請求項6】 <u>識別信号を形成した領域の始端を表す第</u> 1の同期信号を前記識別信号の直前の位置に予め形成し たことを特徴とする請求項1記載の光ディスク。

【請求項7】 <u>識別信号を形成した領域の終端を表す第</u>2の同期信号を前記識別信号の直後の位置に予め形成したことを特徴とする請求項1記載の光ディスク。

【請求項8】 <u>請求項1記載の光ディスクに情報信号を</u>記録または/および再生または/および消去する光ディスク装置であって、光源より発生した光ビームを前記光ディスクの記録トラック上に照射するための光学系と、前記光ディスクからの前記光ビームの反射光を検出し、光検出信号を出力する光検出手段と、前記光検出手段が10出力した光検出信号から識別信号を読み出す識別信号読み取り手段とを備え、前記識別信号読み取り手段は、光ビームがグルーブもしくはランドのどちらを走査しているときにでも、隣り合うグルーブとランドの間に形成された識別信号によって振幅変調をうけた光検出信号から 識別信号を読み取ることを特徴とする光ディスク装置。

【請求項9】 光ビームを記録トラック方向に相対的に移動させる移送手段と、前記光ディスク上に照射された光ビームと前記光ディスク上のグルーブの記録トラックもしくはランドの記録トラックとのずれ量をトラッキン 20 グ誤差信号として出力するトラッキング誤差検出手段と、前記トラッキング誤差信号に応じて光ビームを記録トラックを横切る方向に変位させ、前記ずれ量を解消せしめるトラッキング制御手段と、光ビームがグルーブとランドのどちらを走査しているのかを判別して、その結果を判別信号として出力する判別手段と、識別信号読み取り手段が読み取った識別信号と前記判別信号とから、前記光ビームが走査している位置を算出する位置検出手段とを有する請求項8記載の光ディスク装置。

【請求項10】 位置情報などを含む識別信号をグルー30 ブとランドの各々に対して独立に形成せず、隣接するグルーブとランドに対して共有にし、かつ、前記識別信号の少なくとも一部が、グルーブまたはランドの中心線に対してずれている光ディスクを再生または/および記録または/および消去する光ディスク装置であって、光ビームが識別信号の形成された領域を通過し終わった直後に、所定の期間だけトラッキング制御ループの利得を増加させる利得制御手段を備えたことを特徴とする光ディスク装置。

【請求項11】 位置情報などを含む識別信号をグルー 40 ブとランドの各々に対して独立に形成せず、隣接するグルーブとランドに対して共有にし、かつ、前記識別信号の少なくとも一部が、グルーブまたはランドの中心線に対してずれている光ディスクに情報信号を記録する光ディスク装置であって、情報信号を光ディスク上に記録する記録手段と、識別信号の直後のグルーブ又はランド上の一定の区間には、情報信号を記録しないよう前記記録手段の動作を制御する記録制御手段とを備えたことを特徴とする光ディスク装置。

【請求項12】 位置情報などを含む識別信号をグルー 50

4

ブとランドの各々に対して独立に形成せず、隣接するグ ルーブとランドに対して共有にし、かつ、前記識別信号 の少なくとも一部が、グループまたはランドの中心線に 対してずれている光ディスクを再生または/および記録 または/および消去する光ディスク装置であって、光源 より発生した光ビームを前記光ディスクの記録トラック 上に照射するための光学系と、前記光ディスクからの前 記光ビームの反射光を検出し、光検出信号を出力する光 検出手段と、前記光検出手段が出力した光検出信号から 識別信号を読み出す識別信号読み取り手段とを備え、前 <u>記光検出手段は、反射された光ビームの受光面にトラッ</u> クを横切る方向に対称に配置され、受光した光量を電気 信号に変換する2つの光検出器であり、前記識別信号読 取り手段は、前記2つの光検出器が出力する電気信号の <u>差をとって再生信号として出力する演算手</u>段を備えたこ <u>とを特徴とする光ディスク装置。</u>

【請求項13】 位置情報などを含む識別信号をグループとランドの各々に対して独立に形成せず、隣接するグルーブとランドに対して共有にし、かつ、前記識別信号の少なくとも一部が、グルーブまたはランドの中心線に対してずれている光ディスクを再生または/および記録または/および消去する光ディスク装置であって、光ビームが識別信号の形成された領域を走査中であることを検出して検出信号を出力する識別信号領域検出手段と、前記検出信号が出力されている間は、トラッキング誤差信号を前記検出信号が出力される直前の値に保持するトラッキング誤差信号保持手段を備えたことを特徴とする光ディスク装置。

【請求項14】 識別信号を形成した領域の始端を表す 第1の同期信号を前記識別信号の直前の位置に予め形成 した光ディスクを再生または/および記録または/およ び消去する光ディスク装置であって、光ヘッドの出力さ れる光検出信号中に第1の同期信号を検出したときは検 出信号を発生する第1の同期信号検出手段と、前記検出 信号が入力されたときには、光ビームが識別信号が形成 された領域を走査中であると判断する制御手段から構成 される識別信号領域検出手段を備えたことを特徴とする 請求項8記載の光ディスク装置。

【請求項15】 識別信号を形成した領域の終端を表す 第2の同期信号を前記識別信号の直後の位置に予め形成 した光ディスクを再生または/および記録または/およ び消去する光ディスク装置であって、光ヘッドの出力さ れる光検出信号中に第2の同期信号を検出したときは検 出信号を発生する第2の同期信号検出手段と、前記検出 信号が入力されたときには、光ビームが識別信号が形成 された領域を走査を終えたと判断する制御手段とから構 成される識別信号領域検出手段を有する請求項8記載の 光ディスク装置。

【請求項16】 ディスク基板上にスパイラルもしくは 同心円状に形成されたグルーブとランドの両方を記録ト

<u>ラックとし、前記光ディスク上の位置情報などを含む</u>識 別信号をグルーブとランドの各々に対して独立に形成せ ず、隣接するグループとランドに対して共有にし、か つ、前記職別信号の少なくとも一部が、グループまたは ランドの中心線に対してずれている光ディスクのディス <u>ク基板成形用原盤の製造装置であって、放射ビームを発</u> 生する放射ビーム源と、前記放射ビームを集束して、前 記ディスク基板成形用原盤上にビームスポットを形成す る集光手段と、入力される識別信号に応じて前記放射ビ ームの強度を変調する光強度変調手段と、前記ビームス 10 ポットが前記識別信号を書き込む間、前記放射ビームの <u>方向を変位させ、前記ビームスポットを記録トラックを</u> 横切る方向に、所定量だけ変位せしめる光偏向手段とを 備えたディスク基板成形用原盤の製造装置。

#### 【発明の詳細な説明】

### [0001]

【産業上の利用分野】本発明は光ディスク装置に関し、 その中でも特に、ディスク上の案内溝によって形成され た凹部の記録トラックと凸部の記録トラックの両方に信 号を記録するようにした光ディスク装置に関するもので 20 ある。

#### [0002]

【従来の技術】近年、映像もしくは音声信号などの情報 信号を記録再生できる光ディスク装置の開発が盛んであ る。記録が可能な光ディスク装置では、予め案内溝が光 ディスクの基板に刻まれトラックが形成されている。こ のトラックのうち凹部もしくは凸部の平坦部にレーザ光 が集光されることによって、情報信号の記録もしくは再 生が行われる。現在市販されている一般的な光ディスク 装置においては、通常凹部もしくは凸部のどちらか一方 30 にのみ情報信号が記録され、他方は隣合うトラックを分 離する、ガードバンドとなっている。

【0003】図18はそのような従来の光ディスク装置 に用いる光ディスクの拡大斜視図である。同図におい て、201は記録層であり、例えば相変化材料で形成さ れている。202は記録ピット、203はレーザ光のビ ームスポットである。204は案内溝として形成された 凹部、205は案内溝と案内溝の間にある凸部で、凹部 204は凸部205に比べて幅広になっている。206 はディスク上の位置情報を表す識別信号をなすプリピッ 40 トである。また、同図では入射光が透過する透明ディス ク基板は省略してある。

【0004】この光ディスクを用いた従来の光ディスク 装置について、図を参照しながら説明する。

【0005】図19は、そのような従来の光ディスク装 置のブロック図である。同図において、207は光ディ スク、208は記録トラックでここでは凹部204であ る。210は半導体レーザ、211は半導体レーザ21 0が出射したレーザ光を平行光にするコリメートレン ズ、212は光束上におかれたハーフミラー、213は50 れ、ビームスプリッタ212を経て対物レンズ213に

ハーフミラー212を通過した平行光を光ディスク20 7上の記録面に集光する対物レンズである。214は対 物レンズ213及びハーフミラー212を経た光ディス ク207からの反射光を受光する光検出器であり、トラ ッキング誤差信号を得るためにディスクのトラック方向 と平行に2分割され、2つの受光部214aと214b とからなる。215は対物レンズ213を支持するアク チュエータであり、以上は図示しないヘッドベースに取 り付けられ、光ヘッド216を構成している。217は 受光部214a及び214bが出力する検出信号が入力 される差動アンプ、218は差動アンプ217の出力す る差信号が入力されるローパスフィルタ(LPF)であ る。219はLPF218の出力信号と後述するシステ ムコントローラ232から制御信号L1が入力され、後 述する駆動回路220及びトラバース制御回路226へ トラッキング制御信号を出力するトラッキング制御回路 である。220はアクチュエータ215に駆動電流を出 力する駆動回路である。221は受光部214a及び2 14 bが出力する検出信号が入力され和信号を出力する 加算アンプ、222は加算アンプ221から和信号を入 力され、その高周波成分を後述する波形整形回路223 に出力するハイパスフィルタ(HPF)であり、223 はHPF222から和信号の高周波成分を入力され、デー ィジタル信号を後述する再生信号処理回路224及びア ドレス再生回路225に出力する波形整形回路、224 は音声などの情報信号を出力端子233へ出力する再生 信号処理回路である。225は波形整形回路223から ディジタル信号を入力され、アドレス信号を後述するシ ステムコントローラ232に出力するアドレス再生回路 である。226は後述するシステムコントローラ232 からの制御信号L2により、後述するトラバースモータ 227に駆動電流を出力するトラバース制御回路、22 7は光ヘッド216を光ディスク207の半径方向に移 動させるトラバースモータである。228は光ディスク 207を回転させるスピンドルモータである。229は 外部入力端子230から入力された音声などの情報信号 を入力され、記録信号を後述するレーザ駆動回路231 に出力する記録信号処理回路、231は後述するシステ ムコントローラ232より制御信号L3を、記録信号処 理回路229より記録信号を入力され、半導体レーザ2 10に駆動電流を入力するレーザ駆動回路である。23 2はトラッキング制御回路219, トラバース制御回路 226及び記録信号処理回路229に制御信号L1~L 3を出力し、アドレス再生回路225からアドレス信号 を入力されるシステムコントローラである。

【0006】以上のように構成された従来の光ディスク 装置の動作を、同図に従って説明する。

【0007】半導体レーザ210から放射されたレーザ ビームは、コリメートレンズ211によって平行光にさ

キング誤差信号の低域成分に応じて、トラバースモータ 227を駆動し、再生の進行に沿って光ヘッド216を 半径方向に徐々に移動させる。

よって光ディスク207上に収束される。光ディスク2 07によって反射された光ビームは、回折によって記録 トラック208の情報を持ち、対物レンズ213を経て ビームスプリッタ212によって光検出器214上に導 かれる。受光部214a及び214bは、入射した光ビ ームの光量分布変化を電気信号に変換し、それぞれ差動 アンプ217及び加算アンプ221に出力する。差動ア ンプ217は、それぞれの入力電流をI-V変換したの ち差動をとって、プッシュプル信号として出力する。 L PF218は、このプッシュプル信号から低周波成分を 10 抜き出し、トラッキング誤差信号としてトラッキング制 御回路219に出力する。トラッキング制御回路219 は入力されたトラッキング誤差信号のレベルに応じて、 駆動回路220にトラッキング制御信号を出力し、駆動 回路220はこの信号に応じてアクチュエータ215に 駆動電流を流し、対物レンズ213を記録トラックを横 切る方向に位置制御する。これにより、ビームスポット が凹部204上を正しく走査する。一方、ビームスポッ トがディスク上で正しく焦点を結ぶように、図示しない フォーカス制御回路により対物レンズ213はディスク20 面と垂直方向に位置制御される。

【0010】記録信号処理回路229は、記録時におい て外部入力端子230から入力された音声信号などに誤 り訂正符号等を付加し、符号化された記録信号としてレ ーザ駆動回路231に出力する。システムコントローラ 232が制御信号L3によってレーザ駆動回路231を 記録モードに設定すると、レーザ駆動回路231は、記 録信号に応じて半導体レーザ210に印可する駆動電流 を変調する。これによって、光ディスク207上に照射 されるビームスポットが記録信号に応じて強度変化し、 記録ピット202が形成される。一方、再生時には制御 信号L3によってレーザ駆動回路231は再生モードに 設定され、半導体レーザ210を一定の強度で発光する よう駆動電流を制御する。これにより、記録トラック上 の記録ピットやプリピットの検出が可能になる。

【0008】一方、加算アンプ221は受光部214a 及び214bの出力電流をI-V変換したのち加算し、 和信号としてHPF222に出力する。HPF222は 和信号から不要な低周波成分をカットし、主情報信号で ある再生信号とアドレス信号をアナログ波形のまま通過 させ、波形整形回路223へ出力する。波形整形回路2 23はアナログ波形の主情報信号とアドレス信号を、一 定のしきい値でデータスライスしてパルス波形とし、再 生信号処理回路224及びアドレス再生回路225へ出30 力する。再生信号処理回路224は入力されたディジタ ルの主情報信号を復調し、以後誤り訂正などの処理を施 して音声信号等として、出力端子233へ出力する。ア ドレス再生回路225は入力されたディジタルのアドレ ス信号を復調し、ディスク上の位置情報としてシステム コントローラ232に出力する。つまり、ビームスポッ ト203が記録ピット202上を走査した結果、再生信 号処理回路223に再生信号が入力され、プリピット2 06上を走査した結果、アドレス再生回路225にアド レス信号が入力される。システムコントローラ232は40 このアドレス信号を基に現在光ビームが所望のアドレス にあるかどうかを判断する。

【0011】以上の各動作が行われている間、スピンド ルモータ228は、光ディスク207を一定の角速度で 回転させる。

【0009】トラバース制御回路226は、光ヘッド移 送時にシステムコントローラ232からの制御信号L2 に応じて、トラバースモータ227に駆動電流を出力 し、光ヘッド216を目標トラックまで移動させる。こ のとき、トラッキング制御回路219は、同じくシステ ムコントローラ232からの制御信号L1によってトラ ッキングサーボを一時中断させる。また、通常再生時に は、トラッキング制御回路219から入力されたトラッ50 る。これにより、光ディスクの記録容量は2倍になる。

【0012】ここで、従来は光ディスク7の記録容量を 増加させるために、凸部205の幅を狭くしてトラック 間隔を詰めていた。ところが、トラック間隔を詰めると 凹部204による反射光の回折角が大きくなるため、ト ラックにビームスポット203を精度良く追従させるた めのトラッキング誤差信号が低下するという問題点があ る。また、凸部205の幅だけでトラック間隔を詰めて も限界があるため、凹部204の幅も狭めなければなら ない。これは、記録ピット202が細くなるので、再生 信号の振幅低下という問題が生じる。

【0013】一方、特公昭63-57859号公報にあ るように、凹部204と凸部205の両方に情報信号を 記録して、トラック密度を大きくするという技術があ

【0014】図20はその様な光ディスクの拡大斜視図 である。同図において、201は記録層、202は記録 ピット、203はレーザ光のビームスポットであり、以 上は図18において説明したものと同一のものには同符 号を付してある。240は案内溝として形成された凹 部、241は案内溝と案内溝の間の凸部である。同図に 示すように、凹部240と凸部241の幅は略等しくな っている。また、242はプリピットで、凹部240と 凸部241の両方に形成され、光ディスク上の位置情報 を現す識別信号として両記録トラックの各セクタの先頭 に刻まれている。

【0015】この光ディスクにおいては、記録ピット2 02は同図に示すように凹部240及び凸部241の両 方に形成され、案内溝の周期は図18の光ディスクと等 しいが、記録ピット列同士の間隔は2分の1になってい 以後、このような光ディスクにおける凹部240及び凸 部241を、記録ピット202が形成されるという意味 で、両者とも記録トラックと呼ぶことにする。

【0016】この光ディスクに対する光ディスク装置の 記録/再生時の動作については、基本的には図19に示 した光ディスク装置と同様に行われる。ただし、前述の 特公昭63-57859号公報に述べてあるように、ビ ームスポット202が凸部241上を走査しているとき と、凹部240上を走査しているときとで、トラッキン グ誤差信号の極性を反転させる必要がある。これは、図 10 19において、LPF218とトラッキング制御回路2 19の間に、ON/OFF制御の可能な反転アンプを挿 入することで、実現可能である。

### [0017]

【発明が解決しようとする課題】 しかしながら図19に 示した光ディスクでは、凹部の記録トラックと凸部の記 録トラック上の任意の位置において位置情報を得るため に、プリピットなどの識別信号を両方の記録トラックに 形成しておかなければならず、図18に示した光ディス クに比べて製造工程が複雑になるという問題がある。 【0018】本発明は上記課題を解決するもので、アド レス情報などの識別信号を凹部の記録トラックと凸部の 記録トラックの両方に形成しなくても、両方の記録トラ ックで位置情報を得ることが可能な光ディスクと、それ を用いた光ディスク装置を提供することを目的としてい る。

## [0019]

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するため に本発明は、情報信号が記録される記録層の材料とし て、アモルファスと結晶間で状態変化を起こす相変化型 30 媒体を用いており、かつディスク基板上にスパイラルも しくは同心円状に形成された凹部(グルーブ)と凸部 <u>(ランド)の両方を記録トラックとした光ディスクであ</u> って、光ディスク上の位置情報などを含む識別信号をグ ルーブとランドの各々に対して独立に形成せず、隣接す るグルーブとランドに対して共有にし、かつ、識別信号 の少なくとも一部が、グルーブの中心線及びランドの中 心線に対してずれているとともに、少なくとも前記光デ イスク上の一部の領域において、前記識別信号の領域と 前記情報信号の領域が各々放射状に形成されたことを特 40 <u>徴とするものである。また、上記の光ディスクに情報信</u> 号を記録または/および再生または/および消去する光 ディスク装置であって、光源より発生した光ビームを光\_ ディスクの記録トラック上に照射するための光学系と、 光ディスクからの光ビームの反射光を検出し、光検出信 号を出力する光検出手段と、光検出手段が出力した光検 出信号から識別信号を読み出す識別信号読み取り手段と を備え、識別信号読み取り手段は、光ビームがグルーブ もしくはランドのどちらを走査しているときにでも、隣

10

って振幅変調をうけた光検出信号から識別信号を読み取 ることを特徴とするものである。また、上記の光ディス <u>ク装置において、光ビームを記録トラック方向に相対的</u> に移動させる移送手段と、光ディスク上に照射された光 ビームと前記光ディスク上のグルーブの記録トラックも しくはランドの記録トラックとのずれ量をトラッキング <u>誤差信号として出力するトラッキング誤差検出手段と、</u> トラッキング誤差信号に応じて光ビームを記録トラック を横切る方向に変位させ、前記ずれ量を解消せしめるト ラッキング制御手段と、光ビームがグループとランドの <u>どちらを走査しているのかを判別して、その結果を判別</u> 信号として出力する判別手段と、識別信号読み取り手段 が読み取った識別信号と前記判別信号とから、前記光ビ ームが走査している位置を算出する位置検出手段とを有 するものである。また、位置情報などを含む識別信号を グルーブとランドの各々に対して独立に形成せず、隣接 するグルーブとランドに対して共有にし、かつ、識別信 号の少なくとも一部が、グルーブまたはランドの中心線 <u>に対してずれている光ディスクを再生または/および記</u> 録または/および消去する光ディスク装置であって、光 ビームが識別信号の形成された領域を通過し終わった直 後に、所定の期間だけトラッキング制御ループの利得を 増加させる利得制御手段を備えたことを特徴とするもの である。また、位置情報などを含む識別信号をグループ とランドの各々に対して独立に形成せず、隣接するグル ーブとランドに対して共有にし、かつ、識別信号の少な くとも一部が、グルーブまたはランドの中心線に対して ずれている光ディスクに情報信号を記録する光ディスク 装置であって、情報信号を光ディスク上に記録する記録 手段と、識別信号の直後のグループ又はランド上の一定 の区間には、情報信号を記録しないよう記録手段の動作 を制御する記録制御手段とを備えたことを特徴とするも のである。また、位置情報などを含む識別信号をグルー ブとランドの各々に対して独立に形成せず、隣接するグ ルーブとランドに対して共有にし、かつ、識別信号の少 なくとも一部が、グルーブまたはランドの中心線に対し てずれている光ディスクを再生または/および記録また は/および消去する光ディスク装置であって、光源より <u>発生した光ビームを光ディスクの記録トラック上に照射</u> <u>するための光学系と、光ディスクからの光ビームの反射</u> 光を検出し、光検出信号を出力する光検出手段と、光検 出手段が出力した光検出信号から識別信号を読み出す識 別信号読み取り手段とを備え、光検出手段は、反射され た光ビームの受光面にトラックを横切る方向に対称に配 置され、受光した光量を電気信号に変換する2つの光検 出器であり、識別信号読取り手段は、2つの光検出器が 出力する電気信号の差をとって再生信号として出力する <u>演算手段を備えたことを特徴とするものである。また、</u> 位置情報などを含む識別信号をグルーブとランドの各々 り合うグループとランドの間に形成された識別信号によ 50 に対して独立に形成せず、隣接するグループとランドに

備えたことを特徴とするものである。

対して共有にし、かつ、識別信号の少なくとも一部が、 グループまたはランドの中心線に対してずれている光ディスクを再生または/および記録または/および消去する光ディスク装置であって、光ビームが識別信号の形成された領域を走査中であることを検出して検出信号を出力する識別信号領域検出手段と、検出信号が出力されている間は、トラッキング誤差信号を検出信号が出力される直前の値に保持するトラッキング誤差信号保持手段を

【0020】また、ディスク基板上にスパイラルもしく10 は同心円状に形成されたグルーブとランドの両方を記録 トラックとし、光ディスク上の位置情報などを含む識別 信号をグループとランドの各々に対して独立に形成せ ず、隣接するグループとランドに対して共有にし、か つ、識別信号の少なくとも一部が、グルーブまたはラン ドの中心線に対してずれている光ディスクのディスク基 板成形用原盤の製造装置であって、放射ビームを発生す る放射ビーム源と、放射ビームを集束して、ディスク基 板成形用原盤上にビームスポットを形成する集光手段 と、入力される識別信号に応じて前記放射ビームの強度 20 を変調する光強度変調手段と、ビームスポットが識別信 号を書き込む間、放射ビームの方向を変位させ、ビーム スポットを記録トラックを横切る方向に、所定量だけ変 位せしめる光偏向手段とを備えたディスク基板成形用原 盤の製造装置である。

#### [0021]

【作用】上記した構成により、光ビームが凹部の記録トラックと凸部の記録トラックのどちらを走査しているときにも、光ビームの一部は識別信号に重なる。従って、反射光は識別信号によって変調を受け、光ヘッドがこれ30を受光して変調された電気信号に変換する。光ヘッドが出力する再生信号から識別信号読み取り手段が読み取った識別信号と、判別手段が凹部の記録トラックか凸部の記録トラックかを判別した結果とから、位置算出手段が光ビームの走査中の位置を算出する。

## [0022]

【実施例】以下、図に従って本発明の実施例における光ディスク装置について説明する。なお、本実施例においては、記録再生可能な光ディスクとして、実反射率の変化によって記録を行う、相変化型(PC)の記録材料を40用いているとし、光ディスクの回転の制御方式としては周速度一定(CAV:Constant Anguler Velocity(コンスタント・アンギュラー・ベロシティ)の略)を用いた場合について説明する。

【0023】図1は本発明の第1の実施例における光デ 番トラックのN番セクタとT+3番トラックの1番セク イスクの記録面の拡大斜視図である。同図において、1 タがつながっている。これらの記録トラック番号及びセはディスク基板、2は記録層である。3,4,5及び6 クタ番号は、前述のプリピットとしてディスク上に予めはスパイラル状に形成された凹部であり、トラッキング 形成されている。本実施例では、凹部の記録トラックの制御用の案内構にもなっている。7,8及び9は凹部と アドレスデータをプリピットとして記録してある。凸部凹部の間の凸部である。凹部も凸部もピッチTpで並ん 50 の記録トラックをトレースしているときは、プリピット

12

でいる。この図では番号の若い方の凹/凸部が内周側とする。10は案内溝が中断している領域にそれぞれ1列に凸凹の形で形成されたプリピットであり、列の中心線はそれぞれ案内溝の中心線よりTPの4分の1だけ外周側にずれている。すなわち、隣合う凹部と凸部の一組に対して、1つのプリピットの領域が対応している。この、プリピット10の配列パターンによって、識別信号が記録される。同図では識別信号用のプリピットの個数を1トラックあたり高々3個しか描いてないが、実際は識別信号の情報量により数十~百個からなる。11は対物レンズなどによって記録層に集光されたビームスポットで、図のように凹部もしくは凸部の中心線(以後これをトラック中心と呼ぶ)に沿って走査する。

【0024】情報信号を記録/再生するときは、ビーム スポット11はトラック中心上に沿って凹部または凸部 上を移動する。これが案内溝の中断領域に達しても、中 断領域を通過する時間が十分短ければ、トラック中心に 沿って走査する。このときのビームスポット11とプリ ピット10の位置関係を図2に示す。図2は、本実施例 の光ディスクの記録面を真上からみた拡大図である。ビ ームスポット10は凹部のトラック中心線に沿って移動 するとき、中断領域ではスポットの進行方向に向かって 右半分がプリピット10に重なる。また、凸部のトラッ ク中心線に沿って移動するときは、スポットの左半分が プリピット10に掛かる。いずれにしても、ビームスポ ットの反射光は、プリピットによって変調を受けるの で、これをフォトディテクタ等で検出すれば、アドレス 情報等を得ることができる。なお、プリピット10の光 学長に換算した深さを、ビームスポットを生成する放射 ビームの波長の4分の1にすることで、反射光の変調度 を最大にすることができる。

【0025】次に、本実施例の光ディスクのトラックフォーマットについて説明する。図3は記録トラックの構成図である。

【0026】図3において、70は凹部、71は凸部である。各トラックは1周ごとに記録トラック番号が凸部と凹部を通して割り当てられている。ビームスポットは内周側から外周側へ時計回りにトレースして行き、同図で記録トラック番号はT, T+1, T+2, T+3, T+4で示している。72は、各トラックは1周をN分割したセクタで、各々1番からN番までセクタ番号がつけられている。記録トラックは埋旋をなしているのでは、T番トラックのN番セクタとT+2番トラックの1番セクタがつながっている。また凸部では、T・10名の1番セクタとT+3番トラックの1番セクタとT+3番トラックの1番セクタとT+3番トラックの1番セクタとT+3番トラックの1番セクタをプリピットとしてディスク上にアクタ番号は、前述のプリピットとして記録してある。のででは、T・10名ので

を再生したアドレスデータのトラック番号に1を加えるだけで、現在の位置情報を得ることができる。また、セクタ番号は半径方向に隣合うセクタ同士で同一であるので、凹部と凸部の記録トラックでプリピットを再生した信号をそのまま位置情報として使用できる。

【0027】図4は1セクタあたりの識別信号のフォーマット説明図である。同図に示すように、1つのセクタは識別信号領域と主情報信号領域から成り、識別信号領域はセクタマーク、同期用パターン、アドレスマーク、トラック番号及びセクタ番号の各ブロックからなってい10る。各ブロックの働きは次の通りである。

- (1) セクタマーク: 各セクタの先頭であることを示す。
- (2) 同期用パターン:アドレスデータ再生用のクロックを生成させる。
- (3) アドレスマーク: アドレスデータが始まることを示す。
- (4) トラック番号、セクタ番号: アドレスデータを示す。

このうち、セクタマーク、同期用パターン及びアドレス 20 マークはすべてのセクタで同一である。

【0028】本実施例の光ディスクの製造方法は、例え ば特開昭50-68413号公報に記載された方法と同 様である。本実施例の光ディスクを製造する装置を図を 用いて簡単に説明する。図5はその構成を示すブロック 図である。30はレーザ光源のような放射ビーム源で、 十分なエネルギーの放射ビーム31を放射する。放射ビ ーム31は光強度変調器32、光偏向器33、ミラープ リズム34を経て対物レンズ35によって微小放射ビー ムスポットに収束される。光ディスク基板などの記録担30 体36には放射ビーム感知層37として例えばフォトレ ジスト層を塗布する。光強度変調器32は、識別信号発 生器38から増幅器39を介して入力された識別信号に 応じて放射ビーム31を遮断する。よって、識別信号発 生器38から出力された識別信号は放射ビームパルスに 変換され、放射ビーム感知層37上の感光マーク列に変 換されることになる。識別信号発生器38は、ゲート信 号発生器40からのゲートパルスが入力されたときに識 別信号を発生する。光強度変調器32は、例えば電圧が 印加されると放射ビームの偏向方向を回転させる光電結 40 晶及び偏向面の方位の変化を光強度変化に変換する検光 子で構成することができる。

【0029】また光偏向器33は、増幅器41を介して接続されたゲート信号発生器40からのゲートパルスが入力された間だけ、微小ビームスポットが記録担体上で半径方向の向きに一定の幅だけ変位するよう、放射ビーム31の角度を極めて小さい角度だけ変化させる。ゲート信号発生器40は、記録担体36を回転させるモータ42から出力される回転位相信号に同期して、所定の周期で識別信号の長さに等しいゲートパルスを識別信号発50

14

生器38及び増幅器41に出力する。これにより、ゲートパルスが発生されていない間は放射ビーム感知層37上に連続トラックが書き込まれ、ゲートパルスが発生したときに先の連続トラックに対して半径方向に一定量ずれた位置に、識別信号がマーク列として書き込まれる。このように、連続トラックと識別信号のプリピット列を一連の動作で放射ビーム感知層37上に書き込むことができる。すなわち、識別信号は連続トラックの断続で表される。書き込んだ後はエッチング、転写、成形などの段階を経てディスク基板が完成する。

【0030】光偏向器33はいわゆる音響光学式偏向器で構成することができる。図6はかかる偏向器33として使用される音響光学素子を示す。この音響光学素子は、音響光学セル50には端子55,56に接続された2個の電気機械式トランスデューサ51及び52を設ける。端子55及び56に電気信号を供給すると、セル50の媒体内、例えばガラス内に、ある周波数の音響波が発生する。これにより、媒体内でブラッグ屈折が生じるので、放射ビーム53は一部が副ビーム54として角度αにて偏向される。角度αは供給される電気信号の周波数に比例する。

【0031】以上のように本実施例の光ディスクによれば、プリピットの列の中心線はそれぞれ案内溝の中心線より案内溝のピッチの4分の1だけ外周側にずらしているため、凹部の記録トラックでも凸部の記録トラックでも、ビームスポットはプリピットにより十分変調を受け、識別信号を検出することができる。さらに、凹部の記録トラックと凸部の記録トラックの両方にプリピットを形成する必要がないので、少ない工程数で光ディスクを製造できる。

【0032】なお、本実施例の光ディスクでは識別信号 領域のすべてを半径方向にずらした場合について説明したが、隣接する記録トラック同士で相異なる部分のみず らしても良い。図7にそのようなディスクのセクタフォーマットの1例を示す。すなわち、図4に示した識別信 号の各部分のうち、トラック番号の部分のみをずらして、他のブロックは凹部の記録トラック上にプリピットを形成した構成になっている。これらのブロックは隣するトラック同士で同一パターンなので、ビームスポットが凸部をトレースするときでも、両側の凹部のプリピットが凸部をトレースするときでも、両側の凹部のプリピットによる変調を受ける。これにより、凸部においてもこれらのブロックの識別信号を再生することは可能である。このような構成にした場合、プリピットがトラック中心からずれている区間が短くなるので、ビームスポットのトラッキング制御が安定になるという利点がある。

【0033】また、本実施例では案内溝で形成された凹部が中断された区間に、識別信号を配しているが、図8に示すように連続した案内溝にプリピットを重ねて識別信号を配しても良い。この場合、案内溝が中断しないので、トラッキング制御が安定になる。

【0034】次に、本発明の光ディスクに情報信号を記 録、再生もしくは消去する光ディスク装置の実施例につ いて図を用いて説明する。

【0035】図9は本発明の第2の実施例における光デ ィスク装置の構成を表すブロック図である。同図におい て、210は半導体レーザ、211はコリメートレン ズ、212はハーフミラー、213は対物レンズ、21 4は光検出器、214aと214bはその受光部、21 5はアクチュエータ、216は光ヘッド、217は差動 アンプ、218はローパスフィルタ (LPF)、219<sup>10</sup> はトラッキング制御回路、220は駆動回路、221は 加算アンプ、222はハイパスフィルタ (HPF)、2 24は再生信号処理回路、225はアドレス再生回路、 226はトラバース制御回路、227はトラバースモー タ、228はスピンドルモータ、229は記録信号処理 回路、230は外部入力端子、231はレーザ駆動回 路、233は出力端子であり、以上は図19に示した従 来の光ディスク装置の構成要素と基本的には同じもので あるので、従来例と同一符号を付して詳細な説明は省略 する。

【0036】図19と異なる部分の構成について説明す ると、60は図1で説明した本発明の光ディスク、61 はその記録トラック、62はLPF218の出力するト ラッキング誤差信号を、後述するシステムコントローラ 68から制御信号L4を入力され、トラッキング制御回 路219ヘトラッキング誤差信号を出力する極性反転回 路である。ここでトラッキング制御の極性は、トラッキ ング誤差信号を差動アンプ217からそのままの極性で トラッキング制御回路219に入力した場合、凹部の記 録トラックにトラッキング引き込みが行われるものとす30 る。63はHPF222から和信号の高周波成分を入力 され、ディジタル信号を再生信号処理回路224に出力 する第1の波形整形回路、64はHPF222から和信 号の高周波成分を入力され、ディジタル信号をアドレス 再生回路225に出力する第2の波形整形回路である。 65は、アドレス再生回路225からアドレス信号を、 システムコントローラ68から制御信号L4を入力さ れ、正確なアドレス信号をシステムコントローラ68へ 出力するアドレス算出回路である。66は、システムコ ントローラ68から制御信号L6を入力され、ジャンプ40 パルス信号を後述するセレクタ67の一方の入力端子に 出力するジャンプパルス発生回路、67はジャンプパル ス発生回路66からジャンプパルス信号を、トラッキン グ制御回路219からトラッキング制御信号を、システ ムコントローラ68から切り替え信号L7を入力され、 どちらか一方を駆動回路220へ出力するセレクタであ る。68はアドレス算出回路65からアドレス信号を入 力され、トラッキング制御回路219, トラバース制御 回路226, レーザ駆動回路231と記録信号処理回路 229,極性反転回路62とアドレス算出回路65,ジ50 コントローラ68はこれらを現在アドレス値と見なして

16

ャンプパルス発生回路66及び第1のセレクタ67にそ れぞれ制御信号L1, L2, L3, L4, L6及びL7 を出力するシステムコントローラである。

【0037】以上のように構成された本実施例の光ディ スク装置の動作を、図に従って説明する。レーザビーム が光ディスク60に照射及び反射される課程は従来例と 同様に行われるので詳細な説明は省略し、従来例とは異 なる部分、すなわちどのようにプリピット等の識別信号 の検出及び情報検索の動作(以後サーチ動作と呼ぶ)が 行われるかについて説明する。

【0038】記録/再生を開始するアドレスが指定され ると、システムコントローラ68は指定されたアドレス のセクタが凸部にあるセクタか凹部にあるセクタかを、 アドレスマップ等を参照して判定し、判定信号を L4と して出力する。ここでは、凹部の時はL4はLoレベル に、凸部の時はL4はHiレベルになると仮定する。開 始アドレスが凸部内のアドレスの時は、極性反転回路6 2は入力信号を極性反転させ、凹部内のアドレスの時は 極性を変えずに出力する。また、セレクタ67に制御信 号し7を通じて駆動回路220の入力先としてトラッキ ング制御回路219を選択させる。次に、トラバース制 御回路226に制御信号L2によってトラバースモータ 227を駆動させ、光ヘッド216を目標のアドレスの あるトラック付近まで移動させる。これを粗サーチと呼 ぶ。この移動は、例えば移動前のアドレス値と目標のア ドレス値との差から両者の間のトラック本数を予め計算 しておき、移動中にトラッキング誤差信号から得られる 横断トラック本数と比較することにより行われる。次 に、制御信号L1によってトラッキング制御回路219 をONさせ、ビームスポットを凸部もしくは凹部上にト レースさせる。トラッキング引き込みが完了すると、図 19の従来例の説明で述べたことと同様に、受光部21 4 a 及び214 b の出力電流を加算アンプ221が I ー V変換と加算増幅を行い、HPF222で不要な周波数 帯域成分を除去された後、第1の波形整形回路63及び 第2の波形整形回路64に入力される。ビームスポット が中断領域上をトレースしているときは、HPF222 から出力される再生信号は、プリピットで変調された信 号である。第2の波形整形回路64はHPF222から 送られてきた再生信号を、所定の振幅に増幅したあと2 値化してディジタル信号に波形整形し、アドレス再生回 路225へ出力する。アドレス再生回路225は、これ をアドレスデータに復号し、アドレス算出回路65に出 力する。アドレス算出回路65は、システムコントロー ラ68からの判別信号L4がLoのときは、入力された アドレスデータを現在のアドレスとしてそのままシステ ムコントローラ68に出力する。一方、判別信号L4が Hiのときは、アドレスデータのトラック番号に1を加 算してシステムコントローラ68に出力する。システム

以後の制御を行う。

【0039】システムコントローラ68は現在アドレス 値と目標アドレス値とを比較し、その差が1トラック以 上あるときは、再び制御信号L7を通じてセレクタ67 にジャンプパルス発生回路66の出力と駆動回路220 の入力を接続させる。続いて、システムコントローラ6 8はジャンプパルス発生回路66に制御信号L6を通じ て、トラックジャンプするべき本数を指定し、ジャンプ パルス発生回路66は駆動回路220に駆動パルスを出 力し、指定された本数だけトラックジャンプするよう、10 アクチュエータ215を微少量動かす。これを密サーチ と呼ぶ。密サーチが完了し、目標トラックにビームスポ ットが移動するとトラッキング引き込みが行われ、再び 現在アドレス値の検出が行われ、ディスクの回転により ビームスポットが目標セクタに到達した後、このセクタ 以降に情報信号の記録もしくは再生が行われる。再生時 は、第1の波形整形回路63がHPF222の出力した 再生信号を所定の振幅に増幅したあと2値化してディジ タル信号に波形整形し、再生信号処理回路224へ出力 する。ここで、記録マークによる主情報信号とプリピッ 20 トによる識別信号の再生振幅は異なるので、第1の波形 整形回路63と第2の波形整形回路64の増幅率はそれ ぞれ異ならせてある。再生信号処理回路224はこれを 復号し、誤り訂正を施して出力端子233に出力する。 また、記録時においては図19の従来の光ディスク装置 と同様である。

【0040】以上のように本実施例の光ディスク装置によれば、システムコントローラ68が現在光ビームが走査中のトラックが凹部か凸部であるかを判別し、判別した結果とアドレス再生回路225が復調したアドレスデ30一夕をもとに、アドレス算出回路65が、現在光ビームが走査している場所のアドレスを算出するので、アドレスを正しく読み取ることができる。

【0041】なお、本実施例においてはプリピットを案内溝の中心線より案内溝のピッチの4分の1だけ外周側にずらした光ディスクに対応しているが、内周側にずらした光ディスクにおいても同様に対応できる。この場合は、判別信号L4がHiレベルであるときに、アドレス算出回路65でのトラック番地の加算値を+1でなくー1に変更するだけでよい。

【0042】ところで、第1の実施例の光ディスク装置では、識別信号部をビームスポットがトレースしているときに、プリピットが半径方向にずれているために、反射光の強度分布に偏りが生じ、トラッキング制御が若干不安定になる。これを防ぐため、本発明の光ディスク装置のさらに好適な実施例について図を用いて説明する。

【0043】図10はそのような本発明の第3の実施例における光ディスク装置の構成を表すブロック図である。同図において、62は極性反転回路、63は第1の波形整形回路、64は第2の波形整形回路、65はアド50

18

レス算出回路、66はジャンプパルス発生回路、67は セレクタ、68はシステムコントローラ、210は半導 体レーザ、211はコリメートレンズ、212はハーフ ミラー、213は対物レンズ、214は光検出器、21 4 a と 2 1 4 b はその受光部、 2 1 5 はアクチュエー タ、216は光ヘッド、217は差動アンプ、218は ローパスフィルタ (LPF)、219はトラッキング制 御回路、220は駆動回路、221は加算アンプ、22 2はハイパスフィルタ (HPF)、224は再生信号処 理回路、225はアドレス再生回路、226はトラバー ス制御回路、227はトラバースモータ、228はスピ ンドルモータ、229は記録信号処理回路、230は外 部入力端子、231はレーザ駆動回路、233は出力端 子であり、以上は図9に示した第2の実施例の光ディス ク装置の構成要素と基本的には同じものであるので、同 一符号を付して詳細な説明は省略する。

【0044】図9と異なる部分の構成について説明する と、80は本実施例の光ディスク、81はその記録トラ ックである。82は、HPF222の出力とシステムコ ントローラ68から制御信号L4が入力され、後述する 同期信号検出回路83に出力する第3の波形整形回路、 83は第3の波形整形回路82の出力信号が入力され、 アドレス同期信号を後述するゲート信号発生回路84に 出力する同期信号検出回路、84は同期信号検出回路8 3からアドレス同期信号を入力され、第1のゲート信号 L8及び第2のゲート信号L9をそれぞれ後述するホー ルド回路85及びゲイン可変アンプ86に出力するゲー ト信号発生回路、85は極性反転回路62の出力とゲー ト信号発生回路84から第1のゲート信号L8が入力さ れ、トラッキング制御回路219にトラッキング誤差信 号を出力するホールド回路、86はホールド回路85の 出力とゲート信号発生回路84から第2のゲート信号L 9が入力されるゲイン可変アンプである。

【0045】また、図11は本実施例における光ディスク80の拡大斜視図である。同図において、90は案内溝によって形成された凹部と凸部の記録トラックからなる主情報信号領域、91は識別信号領域で、図1において説明したのと同様にディスク半径方向にプリピットをずらして配置してある。92は凹部の延長線上に主情報信号領域90と識別信号領域91の間に形成された同期信号領域で、案内溝の断続によるプリピットが形成されている。また、この同期信号のパターンはすべてのセクタにおいて同一となっている。

【0046】以上のように構成された本実施例の光ディスク装置の動作を、第1の実施例の光ディスク装置とは異なる部分を主に、図に従って説明する。まず、ビームスポットが凹部を記録または再生状態でトレースする場合について考える。図9の第2の実施例の光ディスク装置と同じように、光検出器214、LPF218を経たトラッキング誤差信号を、極性反転回路62が制御信号

20

L4に従ってそのままホールド回路85に出力する。ホールド回路85は、ビームスポットが主情報信号領域90にあるときは、トラッキング誤差信号をそのままトラッキング制御回路に出力する。トラッキング制御回路219はトラッキング誤差信号に応じて、オフトラックが解消するよう駆動回路220を通じてアクチュエータ215を動かす。ここで、セレクタ67は制御信号L7によって、トラッキング制御回路219と駆動回路220を接続している。

【0047】ビームスポットが主情報信号領域90から10同期信号領域92に入ると、同期信号領域92にプリピットの配列として記録された同期信号が、光検出器214、加算アンプ221及びHPF22を通じて第3の波形整形回路82に入力される。第3の波形整形回路82は、再生された同期信号を第1のしきい値Th1で2値化し、ディジタル信号として同期信号検出回路83に出力する。同期信号検出回路83は、内部に同期信号のパターンを記憶しており、第3の波形整形回路から入力されたディジタル信号のパターンを同期信号のパターンと常時比較し、両者が一致したときに第1のゲート信号20L8と第2のゲート信号L9を発生する。

【0048】図12は、ビームスポットが各領域を通過しているときの第1のゲート信号L8と第2のゲート信号L9を示すタイミングチャートである。第1のゲート信号L8は、通常はLoレベルで、同期信号が検出されるとHiレベルになり、ビームスポットが識別信号領域91を通過するのに要する時間T1が経過するとLoレベルに戻る。第2のゲート信号L9は、通常はLoレベルで、第1のゲート信号がHiからLoに立ち下がった瞬間から所定の時間T2が経過する間Hiレベルとな30る。

【0049】一方、光検出器214、差動アンプ217、LPF218及び極性反転回路62を通じてトラッキング誤差信号がホールド回路85に入力される。ホールド回路85は、第1のゲート信号L8がLoレベルにあるときは入力された信号をそのまま出力する。また、LoレベルからHiレベルに立ち上がったときは、立ち上がる直前の入力信号の値をホールドし、L8がLoレベルに戻るまでこのホールド値を出力し続ける。ゲイン可変アンプ86は、ゲート信号L9がLoレベルにある40ときは入力された信号をゲインA1で増幅し、HiレベルにあるときはゲインA2で増幅する。ゲインはA1<

【0050】以上のような動作によってトラッキング制 御が安定になる理由について、以下説明する。

【0051】図13は、ビームスポットが識別信号領域上をトレースしたときの、極性反転回路62が出力するトラッキング誤差信号を表した説明図である。ビームスポット11が識別信号領域にさしかかると、ビームスポットの進行方向に向かって右半分のみがプリピット1050

に掛かるので、ビームの反射光に大きく非対称性が生じる。よって、トラッキング誤差信号は図のA点のように、大きくオフトラックしたときと同じように大きな値となり、アクチュエータ215に過大な駆動電流が急激に供給され、トラッキング制御が振られて不安定になる可能性がある。

【0052】本実施例においては、識別信号領域の直前に配置された同期信号を検出し、ビームスポットが識別信号領域をトレースし始める直前に、第1のゲート信号L8に応じてホールド回路85がトラッキング誤差信号を保持する。よって、この領域においてトラッキング誤差信号が急に大きくなって、トラッキング制御が不安定になることはない。T1の時間が経過してビームスポットが識別信号領域を通過し、主情報信号記録領域にさしかかるとホールドは解除され、極性反転回路62の出力するトラッキング誤差信号に応じてトラッキング制御が再開される。

【0053】さらに、ホールドが解除されたとき、ディスクの偏心や外乱等の理由で、ビームスポットがオフトラックしている可能性がある。ゲイン可変アンプ86がトラッキング誤差信号をゲインA2で増幅することにより、トラッキング制御ループのゲインを時間T2の間増大させる。ゲインが増大すると見かけ上トラッキング制選差が大きくなったことになり、トラッキング制御回路219は駆動回路220を通じてアクチュエータ215に、トラッキング誤差が解消する方向に大きな駆動力を発生させる。よって、トラッキングの引き込みが急峻になり、ホールドが解除された後のオフトラックが速やかに解消される。時間T2は、ディスクの線速、時間T1の長さ、アクチュエータ215の駆動力等を考慮して、最適に設定される。

【0054】次に、ビームスポットが凸部をトレースする場合について説明する。システムコントローラからの制御信号L4によって、極性反転回路62は入力されたトラッキング誤差信号を反転させる。これにより、ビームスポットは凸部の記録トラックをトレースすることになる。同じく制御信号L4によって、第3の波形整形回路83は、Th1とは異なる第2のしきい値Th2が、2値化のための比較レベルとして設定される。凹部の記録トラックと凸部の記録トラックとでしきい値を可変させる理由を、図14を用いて説明する。

【0055】図14は、ビームスポットが凸部の記録トラックをトレースする場合の、同期信号領域のプリピットとビームスポットの位置関係を示した拡大図である。前述したように同期信号のパターンはすべて同一であるので、ビームスポットの両側のピットの配列パターンは一致している。ビームスポットは両側の凹部の記録トラック上のプリピットに部分的にかかって変調を受ける。よって、同期信号としてプリピットが形成されていない凸部の記録トラックにおいても、同期信号を再生するこ

22

とができる。ただし、凹部の記録トラックと凸部の記録 トラックとで、ビームスポットのプリピットに対する重 なる面積は異なるため、再生される同期信号の変調度も 異なる。第3の波形整形回路83では、しきい値Th1 及びTh2はそれぞれの変調度に対して好適に設定され ており、同期信号を良好に2値化できる構成になってい る。

【0056】凸部の記録トラックにおける同期信号の検 出をさらに良好にするため、図15に示すように、同期 信号用のプリピットの幅Wpを案内溝の幅Wgよりも広10 くしても良い。これにより、凸部の記録トラックをトレ ース中にビームスポットがプリピットと重なる面積が広 くなり、再生信号の変調度が向上する。このようなプリ ピットは、図5に示したような光ディスクの製造装置 で、放射ビームの強度を増大させて、放射ビーム感知層 上での感光部分を拡大させることで、容易に形成可能で ある。

【0057】さらに、システムコントローラ68は、記 録信号処理回路229を通じて、ホールドが解除された あとのT2の間は、主情報信号領域へは主情報を記録し20 ないようにしている。図16は、そのようなギャップ部 を設けた記録トラックの構成の説明図である。識別信号 領域の直後に、時間T2に相当する長さのギャップ部を 設けることで、トラックオフセットが解消するまで、主 情報信号の記録は行われない。これにより、主情報信号 がオフトラックして記録されることが避けられ、記録信 号品質の向上が可能となる。

【0058】以上のように本実施例の光ディスク装置に よれば、識別信号領域の直前に配置された同期信号を検 出し、ビームスポットが識別信号領域をトレースし始め30 る直前に、ホールド回路85がトラッキング誤差信号を ホールドすることにより、アクチュエータ215への駆 動電流の急激な変化を防ぎ、トラッキング制御を安定化 することができる。

【0059】さらに、ホールドが解除された直後に、ゲ イン可変アンプ86がトラッキング制御ループのゲイン を時間T2の間増大させることにより、トラッキングの 引き込みが急峻になり、ホールド時に生じたオフトラッ クが速やかに解消される。

【0060】また、識別信号領域の直後に、時間T2に 40 相当する長さのギャップ部を設けることで、主情報信号 がオフトラックして記録されることが避けられ、記録信 号品質の向上が可能となる。

【0061】なお、本実施例の光ディスク装置では、識 別信号の検出に光検出器214の光検出部214aなら びに214bの出力する再生信号の和信号をとっていた が、これらの差信号をとってもよい。図17にこの場合 の識別信号を検出するブロックの構成図を示す。同図に おいて、217は差動アンプ、218はLPF、62は 極性反転回路、219はトラッキング制御回路、225 50 るかを判別し、判別した結果と識別信号読み取り手段が

はアドレス再生回路で、以上は図9の構成と同一であ る。100は、差動アンプ217の出力するプッシュプ ル信号から識別信号成分を抽出するハイパスフィルタ (HPF)、101は図示しないシステムコントローラ からの制御信号(図9においてL4に相当する)に応じ てHPF100の出力信号を反転させる極性反転回路、 102は極性反転回路101の出力するアナログ再生信 号をディジタル化してアドレス再生回路225に出力す る第4の波形整形回路である。前述したように、識別信 号領域のプリピット上にビームスポットがある場合、プ リピットがTp/4だけ半径方向にずれているため、反 射光量分布がディスク半径方向に非対称になる。ビーム スポットがプリピットとプリピットの間にあるときは非 対称性は小さい。よって、トラッキング誤差信号と同様 に、半径方向に並べた光検出部214a, 214bの出 力の差すなわちプッシュプル信号をとることで、プリピ ットによる識別信号を検出することができる。ただし、 凹部の記録トラックと凸部の記録トラックとで、プリピ ットとビームスポットの位置関係が左右逆になるので、 プッシュプル信号の極性も反転する。よって、図17で は、制御信号L4に応じて極性反転回路101がプッシ ュプル信号の極性を反転している。識別信号の変調方式 が極性に左右されないような方式で有れば、極性反転回 路101は不要である。以上のような構成にすることに より、プッシュプル信号はDC成分を持たないので、識 別信号の検出性能が反射率の変動に左右されないという 優れた特徴がある。

【0062】また、図10に示した第3の実施例の光デ イスク装置では、識別信号領域の終端は経過時間T1を 測定することによって検出していたが、識別信号の最後 に終端識別子に相当する信号をプリピットとして形成 し、記録/再生時にこれを検出することで識別信号領域 の終端を検出するようにしておいてもよい。すなわち、 図4のセクタフォーマット図において、トラック番地の プロックの後に終端識別子のブロックを設ける。終端識 別子のプリピット列の中心線は識別信号のそれに一致さ せ、識別信号と同じように検出可能にしておく。これに より、トラッキング誤差信号の解除のタイミングがより 正確となり、解除タイミングずれによるトラッキング制 御の不安定化を防ぐことができる。

### [0063]

【発明の効果】以上説明したように、本発明の光ディス クは、識別信号を案内溝 (グルーブ) や案内溝間 (ラン <u>ド) の中心線からずらしているため、グループとランド</u> <u>のどちらの</u>記録トラックでも、ビームスポットは識別信 号列に重なり、十分変調を受ける。よって、反射された 光ビームから識別信号を検出することができる。

【0064】また、本発明の光ディスク装置は、判別手 段で現在光ビームが走査中のトラックが凹部か凸部であ 復調した識別信号をもとに、現在光ビームが走査している場所の位置情報を位置検出手段が算出することにより、凹部の記録トラックでも凸部の記録トラックでも位置情報を正しく読み取ることができる。

【0065】さらに、凹部の記録トラックと凸部の記録トラックの両方にプリピットを形成する必要がないので、少ない工程数で光ディスクを製造できる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施例における光ディスクの構成を示す拡大斜視図

【図2】 同第1の実施例における光 ディスクの構成を示す平面拡大図

【図3】同第1の実施例における光ディスクの記録トラックの構成を示す図

【図4】同第1の実施例における光ディスクのセクタフォーマットを示す模式図

【図5】同第1の実施例における光ディスクを製造する 製造装置の主要部分の構成を表すブロック図

【図6】同第1の実施例における光ディスクを製造する 製造装置に用いる音響光学素子の構成図

【図7】本発明の他の実施例の光ディスクの記録トラックの構成を示す概略図

【図8】本発明の他の実施例である案内溝が中断しない 光ディスクの拡大斜視図

【図9】本発明の第2の実施例における光ディスク装置 の構成を表すブロック図

【図10】本発明の第3の実施例における光ディスク装置の構成を表すブロック図

【図11】同第3の実施例の光ディスク装置に用いる光 ディスクの構成を示すための拡大斜視図

【図12】同第3の実施例の光ディスク装置における制 御信号のタイミングチャート

【図13】同第3の実施例の光ディスク装置においてビームスポットが識別信号領域上をトレースしたときのトラッキング誤差信号を表した説明図

【図14】同第3の実施例の光ディスク装置において凸部の記録トラックにおける同期信号領域のプリピットとビームスポットの位置関係を示した平面拡大図

【図15】同第3の実施例の光ディスク装置に用いる光 ディスクの他の例の平面拡大図

【図16】同第3の実施例の光ディスク装置によってギャップ部を設けた記録トラックの構成を説明するためのタイミングチャート

【図17】同他の実施例の光ディスク装置における識別 信号検出のための主要なブロックの構成を示すブロック 図 24

【図18】従来の光ディスクに用いる光ディスクの構成 を説明するための拡大斜視図

【図19】従来の光ディスク装置の構成を示すブロック 図

【図20】従来の記録トラックの凹部と凸部の両方に信号を記録する光ディスクの構成を説明するための拡大斜視図

#### 【符号の説明】

10 プリピット

11 ビームスポット

60,80 光ディスク

61,81 記録トラック

62,101 極性反転回路

63 第1の波形整形回路

64 第2の波形整形回路

65 アドレス算出回路

66 ジャンプパルス発生回路

67 セレクタ

68 システムコントローラ

82 第3の波形整形回路

83 同期信号検出回路

84 ゲート信号発生回路

85 ホールド回路

86 ゲイン可変アンプ

90 主情報信号領域

91 識別信号領域

92 同期信号領域

100, 222 ハイパスフィルタ (HPF)

102 第4の波形整形回路

210 半導体レーザ

211 コリメートレンズ

212 ハーフミラー

213 対物レンズ

214 光検出器

214a, 214b 受光部

215 アクチュエータ

216 光ヘッド

217 差動アンプ

218 ローパスフィルタ (LPF)

219 トラッキング制御回路

220 駆動回路

221 加算アンプ

225 アドレス再生回路

226 トラバース制御回路

227 トラバースモータ

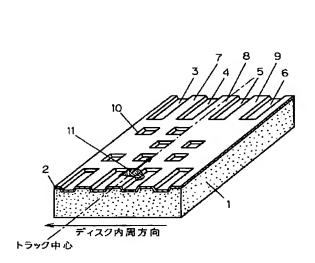
228 スピンドルモータ

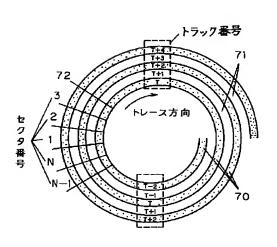
# 【図1】

1 ディスク基板 2 記録層 3,4.5,6 凹部 7.8,9 凸部 10 ブリピット 11 ピームスポット

# 【図3】

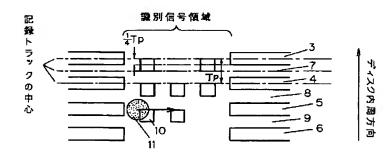
70 凹部 71 凸部 72 セクタ



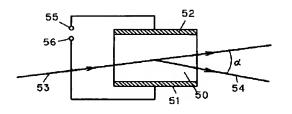


## 【図2】

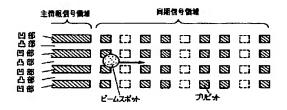
3.4.5.6 凹部 7.8.9 凸部 10 プリピット 11 ビームスポット



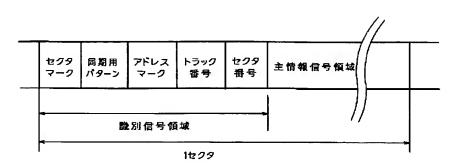
【図6】



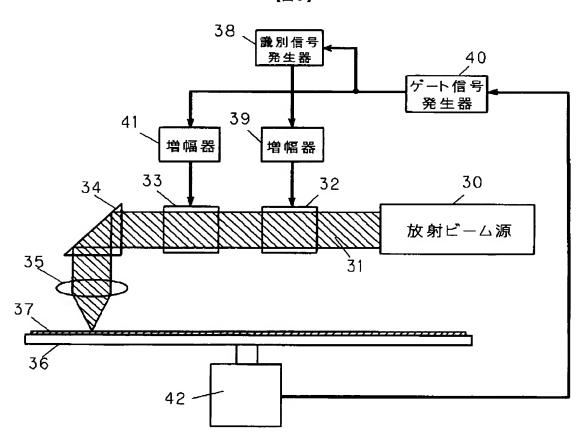
【図14】



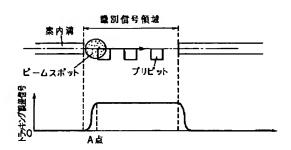
【図4】



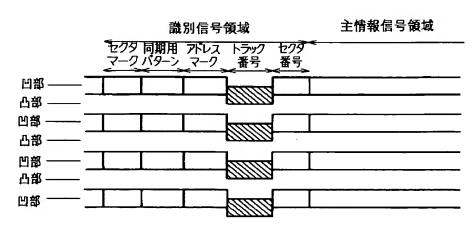
【図5】

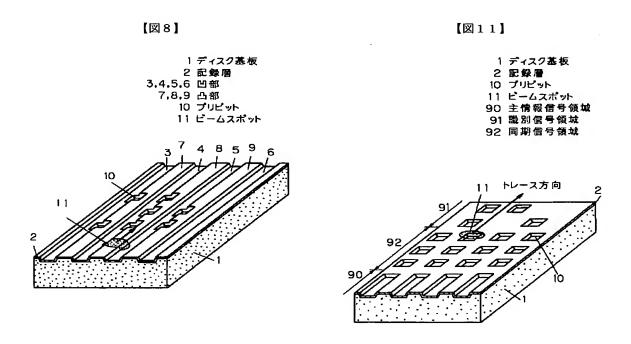


【図13】

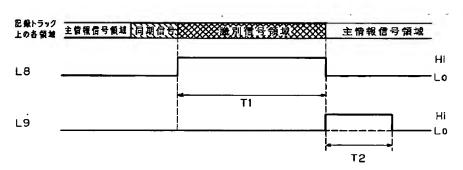


【図7】

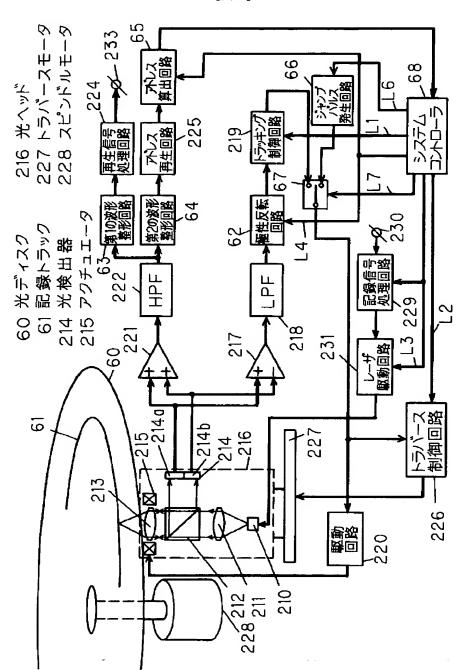




【図12】

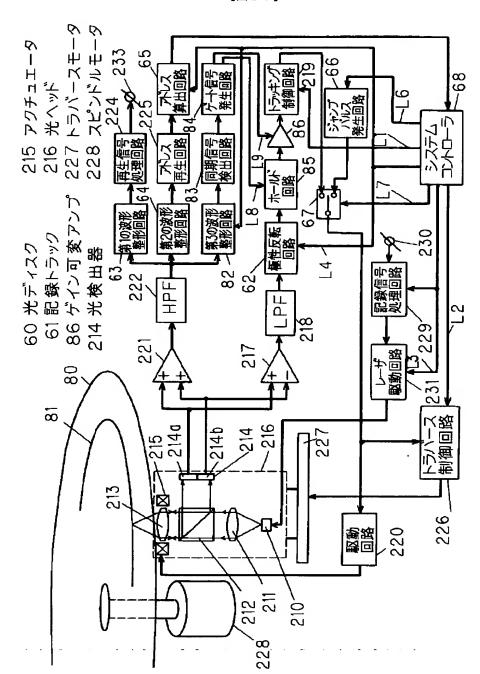


【図9】

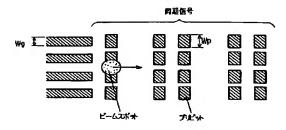


ο<sub>φ</sub> θ<sub>φ</sub> θ<sub>α</sub>

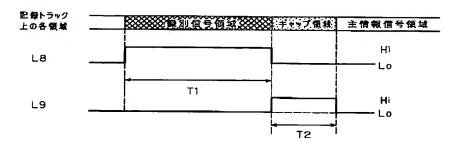
【図10】



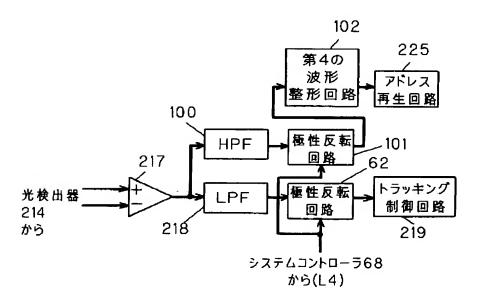
【図15】



【図16】



【図17】

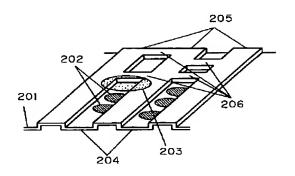


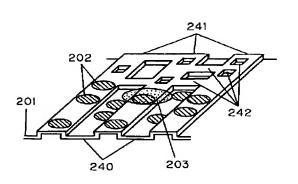
# 【図18】

201 記録層 202 記録ピット 203 ピームスポット 204 凹部 205 凸部 206 プリピット

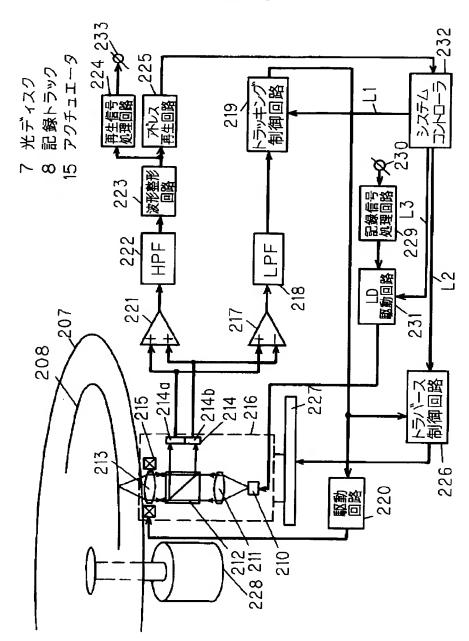
# 【図20】

201 記録層 202 記録ビット 203 ピームスポット 240 凹部 241 凸部 242 プリピット





【図19】



. . . .